

: III וריאנט

2 כבאים ראיים מושג כוחות

. גוף 1. מושג מהירות מינימלית?

1) מומ. מומ. כבאים מושג מהירות מינימלית?

2) מומ. מומ. כבאים מושג מהירות מינימלית?



$$M_1 = 0.2 \text{ kg}$$

$$U_1 = 1.5 \hat{i} \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$M_2 = 0.3 \text{ kg}$$

$$U_2 = -0.4 \hat{j} \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

~~פתרון:~~

1) מומ. מושג מהירות מינימלית?

$$\textcircled{I} \quad M_1 U_1 + M_2 U_2 = M_1 V_1 + M_2 V_2$$

$$\textcircled{II} \quad \frac{1}{2} M_1 U_1^2 + \frac{1}{2} M_2 U_2^2 = \frac{1}{2} M_1 V_1^2 + \frac{1}{2} M_2 V_2^2$$

$$\textcircled{I} \Rightarrow 0.18 = 0.2V_1 + 0.3V_2 \Rightarrow V_1 = 0.9 - 1.5V_2$$

$$\textcircled{II} \Rightarrow 0.498 = 0.2V_1^2 + 0.3V_2^2$$

downward direction

$$0.75V_2^2 - 0.54V_2 - 0.336 = 0$$

downward direction

$$V_2(1) = 1.12 \hat{i} \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$V_2(2) = -0.4 \hat{i} \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

התנגשות אלסטית של גופים זהים במסתם

אין כוחות חיצוניים, ולכן התנועה נשמרת. בנוסף כי ההתנגשות אלסטית, כמובן גם האנרגיה נשמרת. קיבלנו שתי משוואות:

$$M\vec{V}_0 = M\vec{V}_1 + M\vec{V}_2$$

$$\frac{1}{2}M\vec{V}_0^2 = \frac{1}{2}M\vec{V}_1^2 + \frac{1}{2}M\vec{V}_2^2$$

נעה את המשווה הראשונה בריבוע (תוקן כדי ביטול M בשני האגפים):

$$\vec{V}_0^2 = (\vec{V}_1 + \vec{V}_2)^2$$

נציב את התוצאה שקיבלנו במשוואת האנרגיה (תוקן ביטול $\frac{M}{2}$ בשני האגפים):

$$(\vec{V}_1 + \vec{V}_2)^2 = \vec{V}_1^2 + \vec{V}_2^2$$

$$\vec{V}_1^2 + \vec{V}_2^2 + 2\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2 = \vec{V}_1^2 + \vec{V}_2^2$$

$$\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2 = 0$$

בסעיף א, ההתנגשות חזיתית, כמובן הוקטורים באותו כיוון. האופציה היחידה לאיפוס היא אם $V_1 = 0$.
בסעיף ב, ההתנגשות אינה חזיתית. במצב הזה, כדי לאפס את $\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2$, הוקטורים צריכים להיות מאונכים, כלומר בזווית של 90 מעלות. ($\vec{V}_1 \cdot \vec{V}_2 = |V_1||V_2| \cos(\theta)$)

ירি בצלחות חרס.

נתמודד עם השאלה זו בשיטת הפרד ומשל. בשלב הראשון נברר את המצב רגע לפני ההתנגשות, אחר כך נחשב את ההתנגשות, ואז את התנועה לאחריה ההתנגשות.
נתחילה מבירור המצב רגע לפני ההתנגשות. מהירותו הראשונית של הצלחת היא:

$$v_0 = 108 \frac{km}{hr} = 108 \frac{1000m}{3600s} = 30 \frac{m}{s}$$

$$v_{0x} = v_0 \cos \theta = \frac{\sqrt{3}}{2} 30 \frac{m}{s}$$

$$v_{0y} = v_0 \sin \theta = \frac{1}{2} 30 \frac{m}{s} = 15 \frac{m}{s}$$

התנגשות מתרחשת בשיא הגובה, כאשר מהירותו בציר y היא אפס:

$$v_y(t) = v_{0y} + at = v_{0y} - gt = 0$$

$$t_1 = \frac{v_{0y}}{g} = \frac{15 \frac{m}{s}}{10 \frac{m}{s^2}} = 1.5s$$

נציב את הביטוי לזמן ונקבל את גובה ההתנגשות:

$$y_1 = y_0 + v_{0y}t + \frac{at^2}{2} = v_{0y}t - \frac{g}{2}t^2 = v_{0y} \left(\frac{v_{0y}}{g} \right) - \frac{g}{2} \left(\frac{v_{0y}}{g} \right)^2 = \frac{v_{0y}^2}{2g} = \frac{225 \frac{m^2}{s^2}}{20 \frac{m}{s^2}} = 11.25m$$

מיקום הצלחת בציר x בהתנגשות היא:

$$x_1 = x_0 + v_{0x}t = \frac{\sqrt{3}}{2} 30 \frac{m}{s} 1.5s = \frac{\sqrt{3} \cdot 45}{2} m \approx 38.97m$$

עכשו אנחנו מוכנים להתמודד עם ההתנגשות. ברגע ההתנגשות עצמה, התנוע נשמר. בציר x נקבל:

$$m_1 v_1 + m_2 \cdot 0 = (m_1 + m_2) v_{2x}$$

$$v_{2x} = \frac{m_1}{m_1 + m_2} v_1 = \frac{0.25kg}{0.25kg + 0.015kg} v_1 \approx 24.51 \frac{m}{s}$$

בציר y נקבל:

$$m_1 \cdot 0 + m_2 u_1 = (m_1 + m_2) v_{2y}$$

$$v_{2y} = \frac{m_2}{m_1 + m_2} u_1 = \frac{0.015kg}{0.25kg + 0.015kg} 200 \frac{m}{s} \approx 11.32 \frac{m}{s}$$

אחרי שסיימנו לחשב את מהירותו של אחר ההתנגשות, יש לנו בעצם שאלה חדשה. נתון בה גוף, בגובה $y_2 = 11.25m$, ולו מהירות ההתחלתית $v_2 = v_{2x}\hat{i} + v_{2y}\hat{j} \approx 24.51 \frac{m}{s}\hat{i} + 11.32 \frac{m}{s}\hat{j}$ ומה המרחק האופקי עד הגיעו לקרקע. חישוב הגובה הוא פשוט:

$$y_3 = y_2 + \frac{v_{2y}^2}{2g} \approx 11.25m + \frac{(11.32 \frac{m}{s})^2}{2 \cdot 10 \frac{m}{s^2}} \approx 17.66m$$

אבל שאלות על תוספת הגובה:

$$\Delta h = y_3 - y_2 = 6.41m$$

בשביל חישוב המרחק נזדקק קודם למצוא את הזמן עד הפגיעה בקרקע:

$$y_4 = y_2 + v_{2y}t - g \frac{t^2}{2} = 0$$

$$11.25m + 11.32 \frac{m}{s} t - 5 \frac{m}{s^2} t^2 = 0$$

$$t_{\pm} = \frac{11.32 \frac{m}{s} \pm \sqrt{11.32^2 \frac{m^2}{s^2} + 4 \cdot 11.25m \cdot 5 \frac{m}{s^2}}}{10 \frac{m}{s^2}} = 1.13s \pm 1.88s$$

$$t_+ = 3.01s$$

כאשר בחרנו את התשובה בפלוס מכיוון שהוא מייצגת את הפגיעה בקרקע אחרי ההתנגשות. ניתן להציב את הזמן הזה בנוסחה למקום בציר x :

$$x_4 = x_2 + v_{2x}t = 38.97m + 24.51 \frac{m}{s} \cdot 3.01s = 112.75m$$

אם לא הייתה כל ההתנגשות, המרחק היה $x_2 \cdot 2$. ולכן ההפרש הוא:

$$\Delta x = x_4 - 2x_2 \approx 35m$$

מדידת דובים בשנותם

כפי שהצירוף המצורף לשאלה רומז, הפתרון מבוסס על מרכז המסה. בהעדר כוחות חיצוניים, מרכז המסה של מערכת החוקרת + דוב נשאר במקומו. החוקרת קושרת חבל לדוב, ומחזיקה את קצהו השני. כמו כן, היא מסמנת את מיקומה הנוכחי על הקרט. אם נסמן את ראשית הצירים במרכז המסה, יוכל למצוא את הקשר בין מערכת החוקרת ממרכז המסה למרכז הדוב ממרכז המסה:

$$\frac{m_p(-x_p) + m_b x_b}{m_p + m_b} = 0$$

$$m_p x_p = m_b x_b$$

מן הסתם, החוקרת לא יודעת בתחליה איפה נמצא מרכז המסה, ולכן המשווה האז לבודה לא עוזרת לה. השיטה היא למשוך קצת בחבל, ולמדוד את השינוי במיקום של הדוב ושל הדוב (ניתן למדוד את שלה ואת אורך החבל ולהסביר את השינוי במיקום הדוב אם רוצחים). נסמן את המיקום החדש של החוקרת $\tilde{x}_p = x_p + \Delta x_p$, ואת המיקום החדש של הדוב $\tilde{x}_b = x_b + \Delta x_b$. אמרנו שהיחס צריך לעבוד תמיד, ולכן נוכל להציב את המרחוקים החדשים:

$$m_p \tilde{x}_p = m_b \tilde{x}_b$$

$$m_p x_p + m_p \Delta x_p = m_b x_b + m_b \Delta x_b$$

נחסר ממשואה זו את המשווה שהייתה לנו למקומות ההתחלתיים לקבל:

$$m_p \Delta x_p = m_b \Delta x_b$$

$$m_b = m_p \frac{\Delta x_p}{\Delta x_b}$$

כך, על ידי מדידת השינוי במיקום החוקרת והדוב, ניתן לגלו את מסת הדוב. כאשר יש חיכוך במשטח, יש כוחות חיצוניים, ולכן התנע לא ישמר, ומרכז המסה בהחלט יכול לאוז.

מרכז מסה

במקרה שלפנינו, בחרו בשbillנו את מערכת הציריים. לכן כל שצראיך לעשות זה להציב בנוסחה:

$$\begin{aligned}\vec{R}_{cm} &= \frac{\sum_i m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i} = \frac{3kg \cdot 0 + 4kg \cdot (2m\hat{i} + 1m\hat{j}) + 8kg \cdot (1m\hat{i} + 2m\hat{j})}{3kg + 4kg + 8kg} \\ &= \frac{16 \cdot kg \cdot m\hat{i} + 20 \cdot kg \cdot m\hat{j}}{15kg} \\ &= \frac{16}{15}m\hat{i} + \frac{4}{3}m\hat{j}\end{aligned}$$

כמובן שכמו בכל חיבור וקטורי, ניתן לעשות זאת ברכיבים למי שמרגיש יותר נוח עם זה:

$$\begin{aligned}X_{cm} &= \frac{\sum_i m_i x_i}{\sum_i m_i} = \frac{3kg \cdot 0 + 4kg \cdot 2m + 8kg \cdot 1m}{3kg + 4kg + 8kg} \\ &= \frac{16}{15}m \\ Y_{cm} &= \frac{\sum_i m_i y_i}{\sum_i m_i} = \frac{3kg \cdot 0 + 4kg \cdot 1m + 8kg \cdot 2m}{3kg + 4kg + 8kg} \\ &= \frac{4}{3}m\end{aligned}$$